## アクチュエータ/ドライバ 仕様

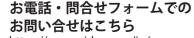
	項目 Item	単位 Unit		N型 mall size 'PMZ-42- □ -CD			中型 Middle size WPMZ-50- 🗆 -SD				大型 Large size WPMZ-63- 🗆 -SD			
アクチュエータ Actuator	<b>直径</b> Diameter	mm	90				90				110			
	厚さ Thickness	mm	39				40				44.8			
	定格電圧 Power Supply	DCV					36							
	定格容量 Rated Capacity	W	100				170				300			
	質量 Mass	g	545				885				1,790			
	ギア比 Gear Ratio	_	50	80	100	120	51	81	101	121	51	81	101	121
	許容定格トルク Nominal Output Torque	Nm	11	15	16	16	17	24	28	28	27	44	47	47
	許容最大トルク Maximum Output Torque	Nm	23	29	37	37	39	51	57	57	69	96	110	110
	非常時最大トルク Emergency Stop Torque	Nm	48	52	55	55	69	75	76	76	127	147	152	152
	許容平均出力回転数 Nominal Output Speed	rpm	60	38	30	25	59	37	30	25	59	37	30	25
	バックドライブトルク Back-drivability	Nm	3.8	4.2	6.1	4.7	6.8	11.0	13.3	13.7	9.1	18.3	16.0	17.9
	許容モーメント Allowable Moment	Nm	— * ¹ 93 129											
ドライバ Driver	定格出力 Rated Output	W	350											
	最大出力 Maximum Output	W/sec	600											
	<b>電源</b> Power Supply	VDC	+21 ∼ +40											
	制御モード Control Mode		位置/速度/トルク制御 ベクトル制御 Position/ Speed/ Torque Control based on FOC											
	温度センサ Thermo Sensor		モータから 2 系統の温度検出 ( コイル温度 ) 2 temperature sensors are connected to the motor (Coil temperature can be detected)											
	シリアル通信 Serial Communication		ニデック標準通信プロトコル CAN2.0A/ RS-422 Nidec standard communication protocol											
	電源電圧異常 Power Supply Voltage Error		電源電圧 18V 以下もしくは 45V 以上 18VDC or less/ 45VDC or more											
	ホール IC/ エンコーダ異常 Hall IC/Encoder Error		ホール IC/ エンコーダ信号異常検知 Detects Hole IC/ Encoder signal abnormalities											
	過電流 / 速度 / 過負荷異常 Over Current/ Over Speed/ Overload Error		過電流 / 速度 / 過負荷検知 Detects Over Current/ Over Speed/ Overload Error											
	PWM 制御 PWM Control		空間ベクトル PWM 制御 Reduced Switching SVPWM (Space Vector PWM)											
	動作範囲 Operating range		温度:0~50°C / 湿度:90%RH 以下 Temperature:0-50°C / Humidity: 90%RH or less											
	寸法 Dimension				I	_73 × \	N83 ×	H21.6			ル除く	)		

- ※1 小型アクチュエータは、別途モーメント荷重を受ける構造を設けていただく必要があります。
- ※2 一方向連続運転や揺動角が小さい場合は潤滑不良を起こす可能性があるためご使用はお控え下さい。 tinuous unidirectional operation or small oscillation angle may cause lubrication failure,Please refrain from using this type of actuator

### ニデックドライブテクノロジー株式会社

各種 WEB ページご案内





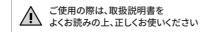
https://www.nidec.com/jp/ nidec-drivetechnology/inquiry/



#### 国内外営業拠点情報

https://www.nidec.com/jp/ nidec-drivetechnology/corporate/ network/sales/

- 価格、納期についてのお問合わせは最寄りの各支店・営業所にお願いします
- このカタログは2023年5月現在の内容です。製品の外観・仕様などは改善のために変更する事があります Copyright NIDEC DRIVE TECHNOLOGY CORPORATION. All Rights Reserved.



### ニデックトライブテクノロジー株式会社

日本電産シンポ株式会社は2023年4月1日に「ニデックドライブテクノロジー株式会社」に社名変更しました

WA-2305010 41420C

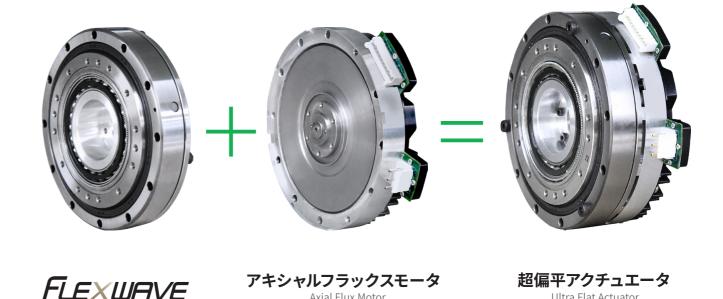




# 超偏平アクチュエータ

精密制御用減速機 FLEXWRVE WPシリーズ

Ultra Flat Actuator



Axial Flux Motor

ニデックドライブテクノロジー株式会社 NIDEC DRIVE TECHNOLOGY CORPORATION

Ultra Flat Actuator

https://www.nidec.com/jp/nidec-drivetechnology/

# 超薄型ドライブユニットの最適解!

The best solution for ultra-flat drive units

超偏平アクチュエータ とは

What is an "Ultra Flat Actuator"?

- ・減速機とモータを一体化
- ・薄さ 軽さ を追究 Integrated Reduction gear and Mot Pursuit of thinness and lightness

エンコーダと温度センサを内蔵

Built-in encoder and temperature sensor

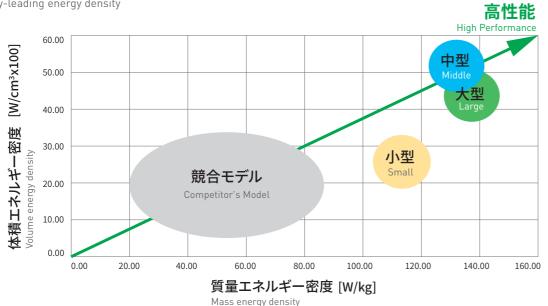
常に最適なパフォーマンスを発揮

Optimal performance at all times



## 業界をリードするエネルギー密度

ndustry-leading energy density



※単位体積・質量あたりの出力容量を比較

Comparison of output capacity per unit volume and mass

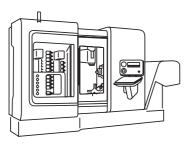
## 位置決め制御、速度制御、トルク制御に対応

Supports positioning control, speed control, and torque control

#### 様々な用途に対応可能、かつ偏平でトルクが必要なアプリケーションに最適

Suitable for a variety of applications, especially for compact applications that require torque





工作機械 Machine Tools



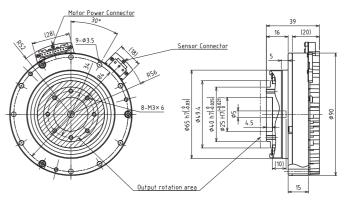
ロボットハンド Robot Hand

### アクチュエータ/ドライバ 寸法図

Dimensions of Actuator/Driver

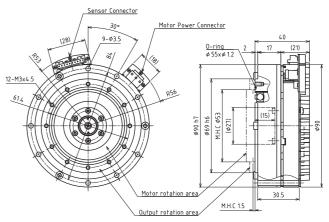
小型 Dimensions of Small size WPMZ-42-□-CD





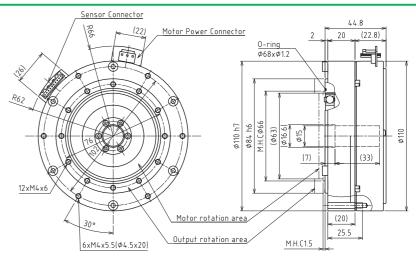
中型 Dimensions of Middle size WPMZ-50-□-SD





大型 Dimensions of Large size WPMZ-63-□-SD





ドライバ Dimensions of Driver



