

2025 年 6 月 27 日

各 位

公益財団法人 永守財団

理事長 永守 重信

研究助成 2025 助成対象について

公益財団法人 永守財団は、下記の通り「研究助成 2025」助成対象を決定いたしましたので、ここに公表いたします。

■「研究助成 2025」募集要項の概要

- | | |
|------|---|
| 名 称 | 研究助成 2025 |
| 対象分野 | モータ、アクチュエータ、発電機及びそれらの制御方法、その応用技術等に関連する技術分野 |
| 応募資格 | 日本国内の大学・大学院・研究所等に所属し、対象分野に関する研究を主体的に進め、科学・産業の発展に貢献する所が大きいと思われる研究者（個人）
[助成 A] 概ね 39 歳以下の若手研究者を対象とする。
但し、1 年目は、2025 年 4 月 1 日現在の年齢が 39 歳以下であること。
[助成 B] 概ね 36～45 歳の過去に当財団研究助成に採択された研究者を対象とする。
但し、1 年目は、2025 年 4 月 1 日現在の年齢が 36～45 歳であること。 |
| 募集期間 | 2025 年 2 月 12 日～2025 年 5 月 15 日 |
| 助成内容 | [助成 A] 100 万円 / 1 件
[助成 B] 300 万円 / 1 件
(直接経費の金額。これに一般管理費(間接経費)の加算を認める(上限 20%。))
2025 年 10 月～2026 年 9 月末日(1 年間) ※ 原則 1 年
但し、研究内容によっては再申請を妨げない。
(助成 A は最長 3 カ年、助成 B は最長 2 カ年) |

■ 助成対象

全 22 名(詳細は次頁参照)

(お問い合わせ先)

公益財団法人 永守財団 事務局

住所 〒601-8205 京都市南区久世殿城町 338

TEL 075-935-7731

E-Mail n.awards@nidec.com

公益財団法人永守財団 研究助成 2025 助成対象

[助成 A]

【新規助成】

- 伊藤 文臣 (28)

中央大学 理工学部 精密機械工学科 助教

研究題目: 複数鞭毛とボディの相互作用に基づく狭所用高粘性流体内遊泳ロボットの開発

- 小原 秀嶺 (37)

横浜国立大学 大学院工学研究院 知的構造の創生部門 准教授

研究題目: モータ駆動インバータのノイズフリー化に向けたケーブル長を考慮した dv/dt 設計に関する研究

- 朱 曜南 (32)

東京大学 大学院工学系研究科 技術経営戦略学専攻 特任助教

研究題目: 遠隔操作によるロボット学習のための汎用外骨格ロボットに関する研究

- 永井 歩美 (28)

奈良工業高等専門学校 電気工学科 助教

研究題目: 高トルク密度かつ超扁平を実現する多極横方向磁束型 SR モータの開発

- 真壁 佑 (29)

東京大学 大学院情報理工学系研究科 創造情報学専攻 特任助教

研究題目: 合体分離と関節駆動でトルクを融通する差動脱着機構を備えたサーボモジュールの開発

- 南 政孝 (39)

近畿大学 理工学部 電気電子通信工学科 准教授

研究題目: 昇圧動作とインバータ動作を一度に実現可能な小型モータ駆動システムの開発

- 山口 大輝 (33)

産業技術総合研究所 先進パワーエレクトロニクス研究センター パワー回路集積研究チーム 研究員

研究題目: モータ駆動インバータの高周波化と低コスト化の両立に向けた
ベタ配線用 1 シェント電流検出技術の開発

【継続助成 (2 年目)】

- 石原 将貴 (32)

岡山大学 学術研究院 環境生命自然科学学域 助教

研究題目: EV 駆動用スイッチトリアクタンスモータの高速回転を実現する
GaN-HEMT インバータモジュールの開発

- 梅本 貴弘 (38)

東京大学 大学院工学系研究科 電気系工学専攻 特任准教授

研究題目: 低真空環境条件を考慮したインバータ駆動モータの先進的絶縁設計・診断技術の創成

- 大友 佳嗣 (30)

長崎大学 総合生産科学域 (工学系) 電気電子工学部門 助教

研究題目: 磁極の3次元構造最適化に基づく高出力密度な航空機用 SPM モータの開発

- 竹田 泰典 (35)

山形大学 有機エレクトロニクスイノベーションセンター 准教授 (プロジェクト教員)

研究題目: 印刷型微細電極パターンによる平面型アクチュエータの創生

- 藪井 将太 (40)

東京都市大学 理工学部 機械システム工学科 教授

研究題目: 宇宙開発用ロケットスレッドに向けた永久磁石を必要としない磁気浮上スリッパの開発

【継続助成 (3 年目)】

- 木村 航平 (33)

電気通信大学 大学院情報理工学研究科 情報学専攻 助教

研究題目: 吸盤併用グリッパの構成検討に基づく登攀ロボットおよびマニピュレーションへの応用

- 小岩 健太 (35)

芝浦工業大学 工学部 准教授

研究題目: Z ソースフルコンバータを用いた可変速風力発電システムの開発

- 佐々木 秀徳 (32)

法政大学 理工学部 電気電子工学科 専任講師

研究題目: 磁極の非対称構造を活用した省磁石高効率同期モータの開発

- 福永 崇平 (31)

大阪大学 大学院工学研究科 電気電子情報通信工学専攻 助教

研究題目: 機電一体型モータに適用する SiC パワーモジュールの高信頼構造設計技術の開発

- 前 匡鴻 (29)

東京大学 大学院工学系研究科 電気系工学専攻 助教

研究題目: 精密位置決め装置における複数アクチュエータを協調したマルチレート制御法の開発

- 村松 久圭 (31)

広島大学 大学院先進理工系科学研究科 機械工学プログラム 准教授

研究題目: 三脚車輪移動する移動型四腕ロボットの開発と制御

〔助成 B〕

【新規】

- **長 真啓 (38)**

茨城大学 大学院理工学研究科 機械システム工学専攻 准教授

研究題目: 小児用人工心臓のための超小型・ワイドギャップなセルフベアリングモータの高性能化

- **三浦 峻 (36)**

九州大学 大学院システム情報科学研究所 電気システム工学部門 助教

研究題目: 次世代空モビリティ向け超伝導疑似永久磁石型モータの基盤技術開発

【継続助成 (2 年目)】

- **後藤 博樹 (45)**

宇都宮大学 工学部 基盤工学科 准教授

研究題目: アクシシャルギャップセグメント型巻線界磁フラックススイッチングモータの高出力密度化

- **杉元 紘也 (40)**

東京電機大学 工学部 電気電子工学科 准教授

研究題目: 回転角度検出不要な革新的統合巻線形ベアリングレスモータの理論構築および実証

(敬称略、50 音順、年齢は 2025 年 4 月 1 日現在)

以 上